

机器人特点对比表

 <p>Optimus(擎天柱)</p>	 <p>Atlas (擎天柱)</p>	 <p>ASIMO</p>
<p>Optimus特点:</p> <p>手部灵活；动作较慢； 外观较像人形，但较粗糙； 能看到小部分较大零件； 适合工业组装等事务。</p>	<p>Atlas 特点:</p> <p>腿部灵活且力量大； 动作较快；没有精细手部； 外观不像人，特别是头部； 能看到部分电子零件； 噪音较小。</p>	<p>ASIMO特点:</p> <p>整体较灵活； 仿真性强；整体圆润； 速度适中；能做较细动作； 可以说话； 噪音大且适合商用。</p>
<p>3个机器人的相同点:</p> <p>都是人形智能机器人</p>		
<p>Optimus与其它机器人的不同点:</p> <p>手部精细运动功能强</p>	<p>Atlas与其它机器人的不同点:</p> <p>腿部运动功能强</p>	<p>ASIMO与其它机器人的不同点:</p> <p>四肢都可活动</p>