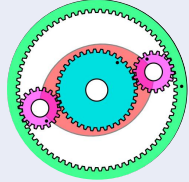
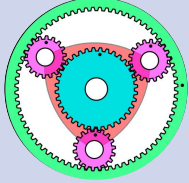
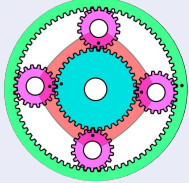
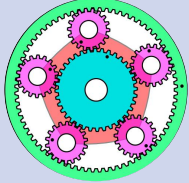


行星齿轮的个数	示意图	优点	缺点	哪一种最合适	这种最合适的原因
1		设计简单，制造容易，成本低，效率高	如果有齿轮坏了，会出现严重问题，传动比受限制、承载能力较低、振动和噪音较大		
2		设计简单，制造简单，摩擦损失较小	如果有齿轮坏了，会出现问题，制造复杂度，结构有一定复杂度，需要更多的组件和空间		
3		传动比更高，结构可以更加均衡，承载能力较好	成本稍高，制造复杂度增加，轴承负荷也增加	最合适	1. 较高的传动比。 2. 结构均衡性更好。 3. 较好的承载能力。 4. 减少振动和噪音
4		更高的传动比，更均衡的结构和更高的承载能力	需要更大的空间，制造和安装更为复杂		
5		非常高的传动比，更强大的传递功率和更好的承载能力	制造和安装要求更高，运行稳定性可能受到影响		