

星际旅行：月球车指挥任务

讲一讲你挑战后的感受

1.你觉得什么情况下是最容易控制的？

我试着以无延迟、2.6秒延迟、5秒延迟、10秒延迟、15秒延迟、20秒延迟操控月球车运动，在无延迟的情况下最容易控制。

2.你发现，你最大能够处理的延迟是多少秒？

在我的实验中，最大能够处理的延迟是15秒。

3.遥控月球上的机器人进行运动，对于在延迟很大的情况下，你有什么体会？

1.遥控月球上的机器人进行运动，对于在信号延迟很大的情况下，对任务的执行和效率影响非常显著，由于指令的传递和反馈延迟放大，导致感知工作负荷增加和人机集成操作中人类任务表现降低，使得精确控制变得越来越困难，并最终影响任务的完成率。

2.希望通过提高机器人的自主性、开发新的遥控操作系统、以及利用中继站减少信号传输时间，提高遥控月球机器人的效率和成功率。